

TEOREMAS DE ESPACIO VECTORIAL

1.- Sea V un conjunto no vacío y se $(k, +, \bullet)$ un campo. Se dice que V es un espacio vectorial sobre k si están definidas dos leyes de composición, llamadas adición y multiplicación por una escalar, tales que:

i) La adición asigna a cada pareja ordenada (\bar{u}, \bar{v}) de elementos de V un único elemento $\bar{u} + \bar{v} \in V$, llamado la suma de \bar{u} y \bar{v}

ii) $\forall \bar{u}, \bar{v}, \bar{w} \in V : \bar{u} + (\bar{v} + \bar{w}) = (\bar{u} + \bar{v}) + \bar{w}$

iii) $\exists \bar{0} \in V$ tal que $\bar{0} + \bar{v} = \bar{v}, \forall \bar{v} \in V$

iv) $\forall \bar{v} \in V -\bar{v} \in V$ tal que $-\bar{v} + \bar{v} = \bar{0}$

v) $\forall \bar{u}, \bar{v} \in V : \bar{u} + \bar{v} = \bar{v} + \bar{u}$

vi) La multiplicación por una escalar asigna a cada pareja asignada (α, \bar{v}) de elementos $\alpha \in k$ y $\bar{v} \in V$ un único elemento $\alpha\bar{v} \in V$, llamado el producto de α por \bar{v}

vii) $\forall \alpha \in K : \bar{v} \in V : \alpha(\bar{u} + \bar{v}) = \alpha\bar{u} + \alpha\bar{v}$

viii) $\forall \alpha, \beta \in K; \bar{v} \in V : (\alpha + \beta)\bar{v} = \alpha\bar{v} + \beta\bar{v}$

ix) $\forall \alpha, \beta \in K; \bar{v} \in V : \alpha(\beta\bar{v}) = (\alpha\beta)\bar{v}$

x) Si 1 es la unidad de K : $1\bar{v} = \bar{v}, \forall \bar{v} \in V$

A los elementos de V se les llama vectores y a los de K escalares.

2.- Si V es un espacio vectorial sobre K , entonces

i) $\forall \bar{u}, \bar{v}, \bar{w} \in V : \bar{u} + \bar{v} = \bar{u} + \bar{w} \Rightarrow \bar{v} = \bar{w}$

ii) El vector $\bar{0}$ es único y es tal que $\bar{v} + \bar{0} = \bar{v}, \forall \bar{v} \in V$

iii) El vector $-\bar{v}$ es único y es tal que $\bar{v} + (-\bar{v}) = \bar{0}$

iv) La ecuación $\bar{u} + \bar{x} = \bar{v}$ tiene solución única en V .

v) $\forall \bar{v} \in V : -(-\bar{v}) = \bar{v}$

vi) $\forall \bar{u}, \bar{v} \in V : -(\bar{u} + \bar{v}) = -\bar{u} + (-\bar{v})$

3.- Sea V un espacio vectorial sobre K :

i) $\forall \alpha \in K : \alpha \bar{0} = \bar{0}$

ESPACIOS VECTORIALES

ii) $\forall \bar{v} \in V : 0\bar{v} = \bar{0}$, donde 0 e el cero de K

iii) $\forall \alpha \in K, \bar{v} \in V : (-\alpha)\bar{v} = -(\alpha\bar{v}) = \alpha(-\bar{v})$

iv) $\forall \alpha \in K, \bar{v} \in V : \alpha\bar{v} = \bar{0} \Rightarrow \alpha = 0 \text{ o } \bar{v} = \bar{0}$

v) $\forall \alpha \in K, \bar{u}, \bar{v} \in V : \alpha\bar{u} = \alpha\bar{v} \text{ y } \alpha \neq 0 \Rightarrow \bar{u} = \bar{v}$

vi) $\forall \alpha \in K, \bar{u}, \bar{v} \in V : \alpha\bar{v} = \beta\bar{v} \text{ y } \bar{v} \neq \bar{0} \Rightarrow \alpha = \beta$

4.- Si V es un espacio vectorial sobre K, entonces $\bar{u} - \bar{v} = \bar{u} + (-\bar{v})$; $\forall \bar{u}, \bar{v} \in V$

Al vector $\bar{u} - \bar{v}$ se le llama la diferencia \bar{u} menos \bar{v}

5.- Sea V un espacio vectorial sobre K y sea S un subconjunto de V. S es un subespacio de V si es un espacio vectorial sobre K respecto a la adición y la multiplicación por un escalar definidas en V.

6.- Sea V un espacio vectorial sobre K y sea S un subconjunto de V.

S es un subespacio de V si y solo si

i) $\forall \bar{u}, \bar{v} \in S : \bar{u} + \bar{v} \in S$

ii) $\forall \alpha \in K, \bar{v} \in S : \alpha\bar{v} \in S$

7.- Un vector \bar{w} es una combinación lineal de los vectores $\bar{v}_1, \bar{v}_2, \dots, \bar{v}_n$ si puede ser expresado en la forma $\bar{w} = \alpha_1\bar{v}_1 + \alpha_2\bar{v}_2 + \dots + \alpha_n\bar{v}_n$

Donde $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n$ son escalares.

8.- Sea $S = \{\bar{v}_1, \bar{v}_2, \dots, \bar{v}_n\}$ un conjunto no vacío de vectores de un espacio vectorial V. El conjunto de todas las combinaciones lineales de los vectores S, denotado con $L(S)$, es un subespacio de V

9.- Sea $S = \{\bar{v}_1, \bar{v}_2, \dots, \bar{v}_n\}$ un conjunto de vectores:

i) S es linealmente dependiente si existen escalares $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n$, no todos iguales a cero, tales que $\alpha_1\bar{v}_1 + \alpha_2\bar{v}_2 + \dots + \alpha_n\bar{v}_n = \bar{0}$

ii) S es linealmente independiente si la igualdad $\alpha_1\bar{v}_1 + \alpha_2\bar{v}_2 + \dots + \alpha_n\bar{v}_n = \bar{0}$ solo se satisface con $\alpha_1 = \alpha_2 = \dots = \alpha_n = 0$

10.- Todo conjunto que contiene al vector $\bar{0}$ es linealmente dependiente

11.-

2011-2

ESPACIOS VECTORIALES

Si S es un conjunto linealmente independiente entonces cualquier subconjunto de S es linealmente independiente.

12.- Sea V un espacio vectorial sobre K , y sea $G = \{\bar{v}_1, \bar{v}_2, \dots, \bar{v}_m\}$, un conjunto de vectores de V . Se dice que G es un generador de V si para todo vector $\bar{x} \in V$ existen escalares

$$\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_m \text{ tales que } \bar{x} = \alpha_1 \bar{v}_1 + \alpha_2 \bar{v}_2 + \dots + \alpha_m \bar{v}_m$$

13.- Sea V un espacio vectorial sobre K y sea G un subconjunto de V , G es un generador de V si y solo si $V = L(G)$

14.- Se llama base de espacio vectorial V a un conjunto generador de V que es linealmente independiente.

15.- Sea V un espacio vectorial sobre K . Si $B = \{\bar{v}_1, \bar{v}_2, \dots, \bar{v}_n\}$ es una base de V , entonces cualquier conjunto de vectores de V con más de n elementos es linealmente dependiente.

16.- Sea V un espacio vectorial sobre K . Si $B = \{\bar{v}_1, \bar{v}_2, \dots, \bar{v}_n\}$ es una base de V , entonces cualquier otra base de dicho espacio está formada por n vectores.

17.- Sea V un espacio vectorial sobre K . Si $B = \{\bar{v}_1, \bar{v}_2, \dots, \bar{v}_n\}$ es una base de V se dice que V es de dimensión n , lo cual se denota con $\dim V = n$

En particular, si $V = \{\bar{0}\}$, $\dim V = 0$

18.- Si V es un espacio vectorial de dimensión n , cualquier conjunto linealmente independiente formado por n vectores de V es una base de dicho espacio.

19.- Si V es un espacio vectorial de dimensión n y W es un subespacio de V , entonces

$$\dim W \leq n$$

En particular, si $\dim W = n$ entonces $W = V$

20.- Sea $B = \{\bar{v}_1, \bar{v}_2, \dots, \bar{v}_n\}$ una base de un espacio vectorial V sobre K , y sea $\bar{x} \in V$. Si

$$\bar{x} = \alpha_1 \bar{v}_1 + \alpha_2 \bar{v}_2 + \dots + \alpha_n \bar{v}_n$$

los escalares $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n$ se llaman coordenadas de \bar{x} en la base B ; y el vector de K^n

$$(\bar{x})_B = (\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n)^T$$

Se llama vector de coordenadas de \bar{x} en la base B .

ESPACIOS VECTORIALES

21.- Sea $B = \{\bar{v}_1, \bar{v}_2, \dots, \bar{v}_n\}$ una base de un espacio vectorial V sobre K . Para cualquier $\bar{x} \in V$ el vector $(\bar{x})_B$ es único.

22.- Sea $A = [a_{ij}]$ una matriz de $m \times n$ con elementos en un campo K , y sea $\bar{r}_i = (a_{i1}, a_{i2}, \dots, a_{in})$ el i -ésimo renglón de A . Si $A_r = (\bar{r}_1, \bar{r}_2, \dots, \bar{r}_m)$, el conjunto $L(A_r)$ se llama espacio renglón de A .

23.- Dos matrices A y B son equivalentes (por renglones), lo cual se denota mediante $A \square B$, si alguna de ellas puede obtenerse a partir de la otra mediante una sucesión finita de transformaciones elementales (por renglón).

24.- Dos matrices equivalentes tienen el mismo espacio renglón

25.- Sea $A = [a_{ij}]$ una matriz de $m \times n$ con elementos en un campo K , y sea $\bar{c}_i = (a_{1i}, a_{2i}, \dots, a_{mi})^T$ la i -ésima columna de A . Si $A_c = \{\bar{c}_1, \bar{c}_2, \dots, \bar{c}_n\}$, el conjunto de $L(A_c)$ se llama espacio columna de A .

26.- Para cualquier matriz A se tiene que $\dim L(A_r) = \dim L(A_c)$

27.- Se llama rango de una matriz A , y se denota con $R(A)$, al número $R(A) = \dim L(A_r) = \dim L(A_c)$

28.- Si A es una matriz de $n \times n$, los siguientes enunciados son equivalentes

i) $R(A) = n$

ii) $A \square I_n$

iii) $\exists A^{-1}$

iv) $\dim A \neq 0$

v) Los renglones de A son linealmente independientes

vi) Las columnas de A son linealmente independientes

29.- El sistema de ecuaciones lineales $A\bar{x} = \bar{b}$ es compatible si y solo si $R(A) = R(A, \bar{b})$

30.- Sea $A\bar{x} = \bar{b}$ un sistema compatible de m ecuaciones lineales con n incógnitas: si $R(A) = n$ el sistema es determinado y si $R(A) < n$ el sistema es indeterminado

